自動走行実証プロジェクト一覧①

1.ラストマイル自動走行

	- America	区分	なぜ	誰と		いつから	何を	どこで	主な課題
N≘	事業主体	€F/L	(目的)	(委託先等))ービス実施者 (想定含む)	(開始時期-期間)	(どうやって)	(場所)	
1	経済産業省·国土交通 省(自動車局)	観光移動型 中山間地域型 廃線跡地利用型 高齢過疎地域型	・無人自動走行による人件費 の削減 ・ドライバー不足の解消	産総研、ヤマハ等	まちづくり株式会社ZENコネクト、京福バス	4月25日~5月24日、6	地域公共交通における無人自動走 行小型カート(専用空間・公道、遠隔 監視)	福井県永平寺町	①遠隔監視・操作の高度化に向けた開発 ②ODDの検討 ③サービス実現に向けた実施体制及び事業性の検討
2	経済産業省·国土交通 省(自動車局)	観光移動型 敷地内移動型	・無人自動走行による人件費 の削減 ・ドライバー不足の解消	産総研、ヤマハ等			地域公共交通における無人自動走 行小型カート(専用空間・公道、遠隔 監視)	沖縄県北谷町	①遠隔監視・操作の高度化に向けた開発 ②駐車車両対策や大型車に対する安全対策などの地元交通ルール の策定 ③事業性向上に向けた走行ルートの検討
- 2	経済産業省·国土交通 省(自動車局)	路線バス自動化型	・無人自動走行による人件費 の削減 ・ドライバー不足の解消	産総研等	地域の交通事業者	the second secon	地域公共交通における無人自動走 行中型パス(専用空間・公道、遠隔 監視)	①茨城県日立市 ②滋賀県大津市 ③神奈川県横浜市 ④兵庫県三田市 ⑤福岡県北九州市、苅田町	①車両の大型化に係る技術検証 ②専用空間の要件の緩和

2.中山間地域における自動運転移動サービス

П	The same of	区分	なぜ	誰と		いつから	何を	どこで	主な課題
ło.	事業主体	E1 /s	(目的)	(委託先等)	サービス実施者 (思定さむ)	(网络時期・別間)	(どうやって)	(場所)	
	内閣府(科技)·国士 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	福岡県みやま市、 ヤマ八等	自動運転移動 サービス事業法人 (仮称)	2018年11月2日から 12月21日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	福岡県みやま市	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた運行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ⑤利用者から燃料代を徴収してサービスを提供
	内閣府(科技)·国士 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	長野県伊那市、 先進モビリティ等	地元交通事業者等による事業体	2018年11月5日から 11月29日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	長野県伊那市	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた運行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ⑤利用者から燃料代を徴収してサービスを提供
	内閣府(科技)·国土 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	秋田県北秋田郡 上小阿仁村、ヤマ 八等		2018年12月9日から 2019年2月8日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	秋田県北秋田郡上小阿仁村	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた運行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ⑤利用者から燃料代を徴収してサービスを提供

自動走行実証プロジェクト一覧①

П	and the same of	区分	なぜ	誰と		いつから	何を	どこで	3,000
Ne	事業主体	EYN)	(目的)	(委託先等)	サービス実施者 (想定金む)	(開始時期・期間)	(どうやって)	(場所)	主な課題
7	内閣府(科技)·国土 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	熊本県葦北郡芦北町、ヤマハ等	「自動運転移動 サービス事業法人 (仮称)」	2019年1月27日から3 月15日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	熊本県葦北郡芦北町	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた運行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ③利用者から燃料代を徴収してサービスを提供
8	内閣府(科技)·国士 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	北海道広尾郡大樹町、先進モビリティ等	大樹町社会福祉協議会	2019年5月21日から6 月21日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	北海道広尾郡大樹町	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた連行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ⑤利用者から燃料代を徴収してサービスを提供
9	内閣府(科技)·国土 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	茨城県常陸太田 市、ヤマ八等	地域団体を運営 主体として交通事 業者(茨城交 通)と連携	2019年6月23日から7 月21日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	茨城県常陸太田市	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた運行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ⑤利用者から燃料代を徴収してサービスを提供
10	内閣府(科技)·国土 交通省(道路局)	中山間地域型	高齢化が進行する中山間地域 における人流・物流の確保等	滋賀県東近江市、ヤマハ等	奥永源寺地域自 動運転サービス事 業実施協議会 (仮称)	2019年11月15日から 12月20日まで	道の駅等を拠点とした自動運転サービス	滋賀県東近江市	①自動運転に対応した道路空間の基準等の整備 ②地域の特性に応じた運行管理システムの構築 ③将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施 ④地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援 ⑤利用者から燃料代を徴収してサービスを提供

3.ニュータウンにおける自動運転移動サービス

	事業主体	区分	なぜ	誰と		いつから	何を	とこで	27000
2		モデル	(目的)	(委託先等)	サービス実施者 (想定きむ)	(開始時期・期間)	(どうやって)	(場所)	主な課題
1 1	内閣府(科技)・国土 交通省(都市局)	都市型(ニュータウン)	・ニュータウンにおける自動運転 を活用した公共交通サービスの 導入に向けたビジネスモデル・ 事業性の検証			2019年2月18~24日	ニュータウンにおける自動走行実証	多摩ニュータウン(諏訪・ 永山団地)	ロュータウン自動走行技術の確立、普及等 ・地域公共交通としてのビジネスモデルの確立
	内閣府(科技)・国土 と通省(都市局)	都市型(ニュータウン)	を活用した公共交通サービスの道。1に向けたビジネフェデル。	日本工営株式会 社、大和パウス工 業株式会社	(一社) 三木市 生涯活躍のまち推 進機構	2019年2月17~22日	ニュータウンにおける自動走行実証	緑が丘ネオポリス・松が 丘ネオポリス(緑が丘・ 青山地区)	ロュータウン自動走行技術の確立、普及等 ・地域公共交通としてのビジネスモデルの確立

自動走行実証プロジェクト一覧①

4.空港制限区域内における自動走行に係る実証実験

	事業主体	区分	区分なぜ	誰と		いつから	何を	どこで	A stand
N≘		モデル	(目的)	(委託先等)	サービス実施者 (想定含む)	(開始時間·期間)	(どうやって)	(場所)	主な課題
13	国土交通省(航空 局)	敷地内移動型	・空港における地上支援業務 の労働力不足解消	全日本空輪、日本航空、AIRO	-2-	2019年 9月~	空港制限区域内における自動走行 実証		・空港制限区域内における自動走行に関するルール整理 ・空港制限区域内における施設整備項目の整理

5.東京臨海部実証実験

Ne	事業主体	区分	なぜ (目的)	誰と (委託先等)	ケービス実施者	いつから (開始時期-周間)	何を (どうやって)	どこで (場所)	主な課題
14	内閣府(科技)	東京臨海部実証実験	・自動運転の実現に必要な協調領域における基盤技術の検証・・社会的受容性の醸成	NEDO、自動車 メーカー等	自動車メーカー等	2019年秋~2022年度 末	構築 ・実交通環境下における実証実験 ・標準仕様化に向けた参加者による 検証と合意形成	般追) ・羽田空港地域(一般 道)	・信号情報配信による交差点走行支援 ・自動車専用道における路車連携による走行支援と交通環境情報 配信 ・バス、少人数輸送車等のインフラ協調型の自動運転制御による移 動サービス等の実証 等

6.高速道路におけるトラックの隊列走行

Ne	事業主体	区分	なぜ (目的)	誰と (委託先等)	ケービス実施者 (想定含む)	いつから (開始時間- 阿陽)	何を (どうやって)	どこで (場所)	主な課題
	経済産業省·国土交通 省(自動車局)	高速道路におけるトラック	・物流業におけるドライバー不 足の解消 ・幹線輸送の効率化	一篇 出油 商品 、 光油 生土	隊列連行事業 者、物流運送事 業者など	6/25-2/28	高速道路における後続無人の3台のトラック隊列走行(後続車無人システム) 高速道路における後続有人の4台のトラック隊列走行(後続車有人システム)	新東名高速(浜松いな さIC-長泉沼津IC)	< 後続車無人トラック隊列走行> ・電子牽引技術への適合に向けた調整 ・社会受容性向上(夜間走行時の視認性向上等) く後続車有人トラック隊列走行> ・CACC車間距離制御性の向上 ・社会受容性向上(夜間走行時における大型車流入実証等)

7.第5世代移動通信システム (5G) 総合実証試験

Ne	事業主体	技術分類	技術目標	主な実施者	移動速度	周波数带	試験環境	主な実施場所	主な実施内容
16	総務省	超低遅延	1(ハ化が産がに用行っ、カー)ハケット等	Diagoning	90km/hまで	4.5GHz带 28GHz带	都市又はルーラル環境	静岡県(新東名高速道路)	公道でのトラックの隊列走行、車両の遠隔監視・遠隔制御に関する 実証

国の自動走行実証プロジェクト

中山間地域における自動運転移動サービス



④福岡県みやま市



⑤長野県伊那市



⑥秋田県上小阿仁村



①福井県永平寺



②沖縄県北谷町

※2019.4.1∼

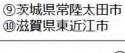


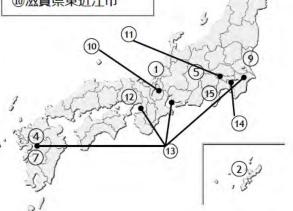
⑦熊本県芦北町



⑧北海道大樹町







③中型バス実証

ラストマイル自動走行

茨城県日立市、滋賀県大津市、神奈川県横浜市、 兵庫県三田市、福岡県北九州市・苅田町

ニュータウンでの自動運転移動サービス



①東京都多摩市



迎兵庫県三木市

空港制限区域内における自動走行に係る実証実験



⑬成田空港、中部空港 関西空港、佐賀空港

トラックの隊列走行



⑤新東名高速道路

大規模実証実験

49東名高速道路、新東名 高速道路、首都高速道 路及び常磐自動車道並 びに東京臨海地域の一 般道路等

目的

2020年度に限定地域での無人自動運転移動サービスを実現するため、モデル地域での事業性検討 及び車両技術の開発を実施。

2019年度実績·計画

【モデル地域での事業性検討】

地域事業者による6カ月程度の長期の移動サービ

ス実証を実施

<福井県永平寺町>

期間:4月25日~5月24日

6月24日~12月20日

実績:平均乗車人数28人/日

最大乗車人数119人/日(7/15)

<沖縄県北谷町>

期間:7月31日~1月30日 実績:平均乗車人数108人/日

最大乗車人数225人/日(8/17)

【車両技術の開発】

- ・周辺環境の認識技術を向上
- ・遠隔監視・操作下での車内運転手無 人化
- ・無人回送サービスを実証



1人で2台以上を 遠隔監視·操作



【中型自動運転バスの実証実験】

- ・今年度は事業性向上を図るため中型自 動運転バスでの実証を計画
- ・中型自動運転バスを開発
- ・実証実験を行うバス運行事業者を6~8 月に公募し、10月16日に5つの事業 者を選定
- ・今後来年度の実証に向けた準備を実施



2020年度に向けた取組方針

福井県永平寺町

- ・遠隔監視・操作の高度化に向けた開発
- ODDの検討
- ・サービス実現に向けた実施体制及び事業性の検討
- ※6ヶ月実証結果を踏まえた走行ルートや、自家用有償旅客運送 の適用も含めた事業件の検討

沖縄県北谷町

- ・遠隔監視・操作の高度化に向けた開発
- ・駐車車両対策や大型車に対する安全対策などの地元交通 ルールの策定
- ・事業性向上に向けた走行ルートの検討
- ※従来の走行ルート(北谷公園内等)は県警から歩道とみなされ 走行できない状況に。更なる調整が必要。

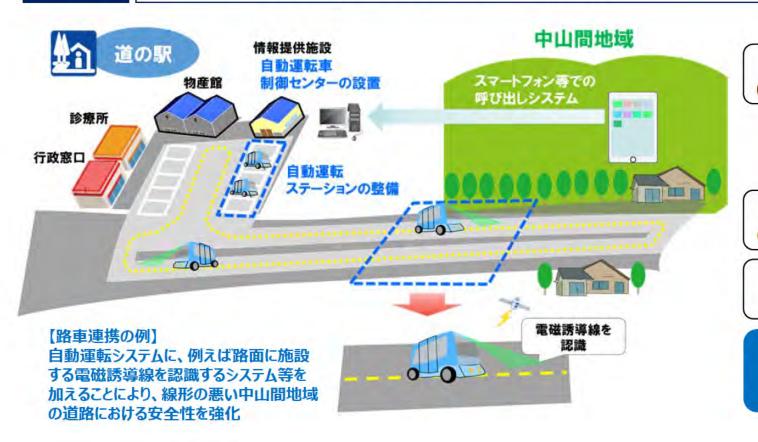
中山間地域における自動運転サービス

目的

■ 高齢化が進行する中山間地域において、人流・物流を確保するため、「道の駅」等を拠点とした自動運転サービスの実証実験を行う。

昨年からの 高度化 ポイント

- ■自動運転に対応した道路空間の基準等の整備
- ■地域の特性に応じた運行管理システムの構築
- ■将来の事業運営体制を想定した実証実験の実施
- ■地域の多様な取組と連携し、自動運転サービスを地域全体で支援
- ■利用者から燃料代を徴収してサービスを提供



物流の確保 (宅配便・農産物の集出荷等)

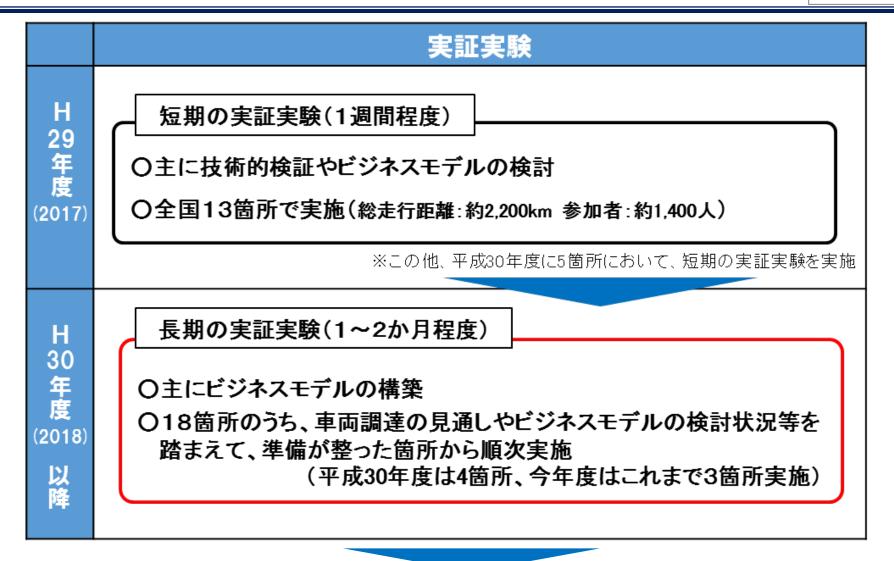


生活の足の確保 (買物・病院、公共サービス等)

> 地域の活性化 (観光・働く場の創造等)

2017年9月2日より、 順次実験開始

中山間地域における自動運転サービス



「道の駅」等を拠点とした自動運転サービスの2020年までの社会実装を目指す

内閣府(科技イノベ) 国交省

ニュータウンにおける自動運転移動サービス実証

目的

■ 昭和40年代から50年代に大量に供給されたニュータウンにおける公共交通ネットワークへの自動運転 サービスの社会実装に向けて、実証調査等を行い、自動運転を活用した公共交通サービスの導入に向 けた課題の整理を行う

ニュータウンの特徴・課題

- ①地域の高齢化が進展
 - ・限られた年齢構成の世代の人々が開発当初に一斉入居
 - ・平成に入ってから入居者の子供世代等の転出等により、人口が減少
- ②急勾配が多い丘陵地での立地や、立体的な歩車分離が実施されていることが多い。

高齢化に伴い、徒歩による上下移動や、自家用車運転の困難化 等が進むため移動手段確保が大きな課題

ニュータウンで求められる公共交通サービスイメージ



実験実施地区

- ①東京都多摩市 諏訪・永山団地 (多摩ニュータウン)
- ○実験期間 2019年2月18日~2月24日
- ○運行方式 定ルート、デマンド方式
- ○走行延長 1.4km
- ②兵庫県三木市 緑が丘・青山地区 (緑が丘ネオポリス・松が丘ネオポリス)
- ○実験期間 2019年2月17日~2月22日
- ○運行方式 定ルート、デマンド方式
- ○走行延長 2.6km





実験の結果と今後の取組み

- ·歩行者や一般車(駐停車車両含む)との混在空間において、手動介入が発生。
- ・既存のバスとの乗継ぎを含む、短距離の公共交通サービスに一定のニーズ を確認。一方で、住民の移動ニーズに対応したルート・車両の選定に課題。
- ニーズを踏まえ、ラストマイルのアクセスを重視したルート・車両の整理・検証 を通じて、ニュータウンにおける自動運転技術の活用の検討を進める。

空港制限区域内における自動走行に係る実証実験

国十交诵省

目的

- インバウンドの拡大等による更なる航空需要増大が見込まれる中、生産年齢人口の減少を背景とし て空港内における労働力不足など供給面での制約が懸念。
- 特に労働力不足が深刻化している空港の地上支援業務に自動運転技術等を活用し、効率化に期 待。2018年度に実施した空港制限区域内において国内初となる「人」の輸送を想定した実証実験 に引き続き、2019年度から「物(手荷物・貨物)」の輸送を想定した自動走行(レベル3)の実 証実験を成田、中部、関西、佐賀の4空港において実施予定。

A:全日本空輸㈱

佐賀空港·中部空港

車両:TE152(豊田自動織機)

(牽引タイプ:最大6台連結)

技術: 車面自律型

(カメラ、ジャイロ、GPS等)

佐賀空港

時期:2019年9月30日~10月11日

ルート: 貨物地区~手荷物什分場~スポット

時期:2020年1月~2月

ルート: 調整中

B:日本航空(株)

成田空港



車両: TractEasy (TLD)

(牽引タイプ:4台連結)

技術: 車面自律型

(GPS、LiDAR等)

時期:2019年10月31日~2020年3月31日

ルート: 手荷物仕分場 ~

ターミナル沿い~91番スポット

D: AIRO(株) (協力会社:スイスポートジャパン(株))

関西空港

車両: ZMP社製(予定)

技術:車両自律型(GPS、LiDAR等)

時期:2020年1月~2020年2月(予定) ルート:スポット~貨物管理場所(調整中)

C: AIRO(株) (協力会社:日本航空(株))

成田空港

車両: ZMP社製(予定)

技術:車両自律型(GPS、LiDAR等)

時期:2020年1月~2020年2月(予定)

ルート: 手荷物什分場~ターミナル沿い~91番スポット

目的

■ 2020年度における高速道路での後続車無人トラック隊列走行の技術的確立に向けて車両技術の開発を進めるとともに、後続車有人システムも含むトラック隊列走行の社会受容性向上や事業化に向けた検討を実施。

2019年度実績·計画

【後続車有人システムの高度化】

- ・社会受容性向上や事業化に向け、夜間走行時における大型車流入実証を新東名にて実施
- ・マルチブランドで使う車車間通信時に、勾配や曲線での 隊列走行の制御をシミュレーション等により検討





【後続車無人システムの実証実験】

〔新東名高速 浜松いなさIC~長泉沼津IC(約140km)〕

- ・後続車無人システムでの実証実験を拡大
- ・走行範囲や時間を拡大し、多様な環境を走行 (例:勾配、トンネル、夜間の走行)
- 技術開発を進め、電子牽引技術の検証を実施 <走行実績>

期 間:6月24日~7月29日(うち18日間)

走行距離: 3,585 k m

実 績:事故・ヒヤリハットはゼロ

- 昼夜の視認性向上のためのラッピングを変更
- ・電子牽引技術の適合に向けた調整及びテストコースでの 後続車無人隊列走行(実際に後続車無人)の実証





2020年度に向けた取組方針

後続車有人システム

- ・2021年目途の「導入型」商用化に向けた、CACC車間距離制御性の向上と公道実証
- ・「発展型」の開発に資するコンセプトの先行検討
- ※①車群制御、②他車割り込み時の車群認識の継続、③ 横方向追従制御に係る検討

後続車**無人**システム

実証内容の高度化

最高速度: 70km/h→80km/h

車間距離:10m→9m(80km/h)

 $5 \sim 9 \,\mathrm{m} \, (20 \sim 50 \,\mathrm{km/h})$

トラッキング: LiDAR、カメラの夜間での性能実証

・2020年度に遠州森町PAから浜松SAの区間における後続車無人隊列走行の技術的確立